

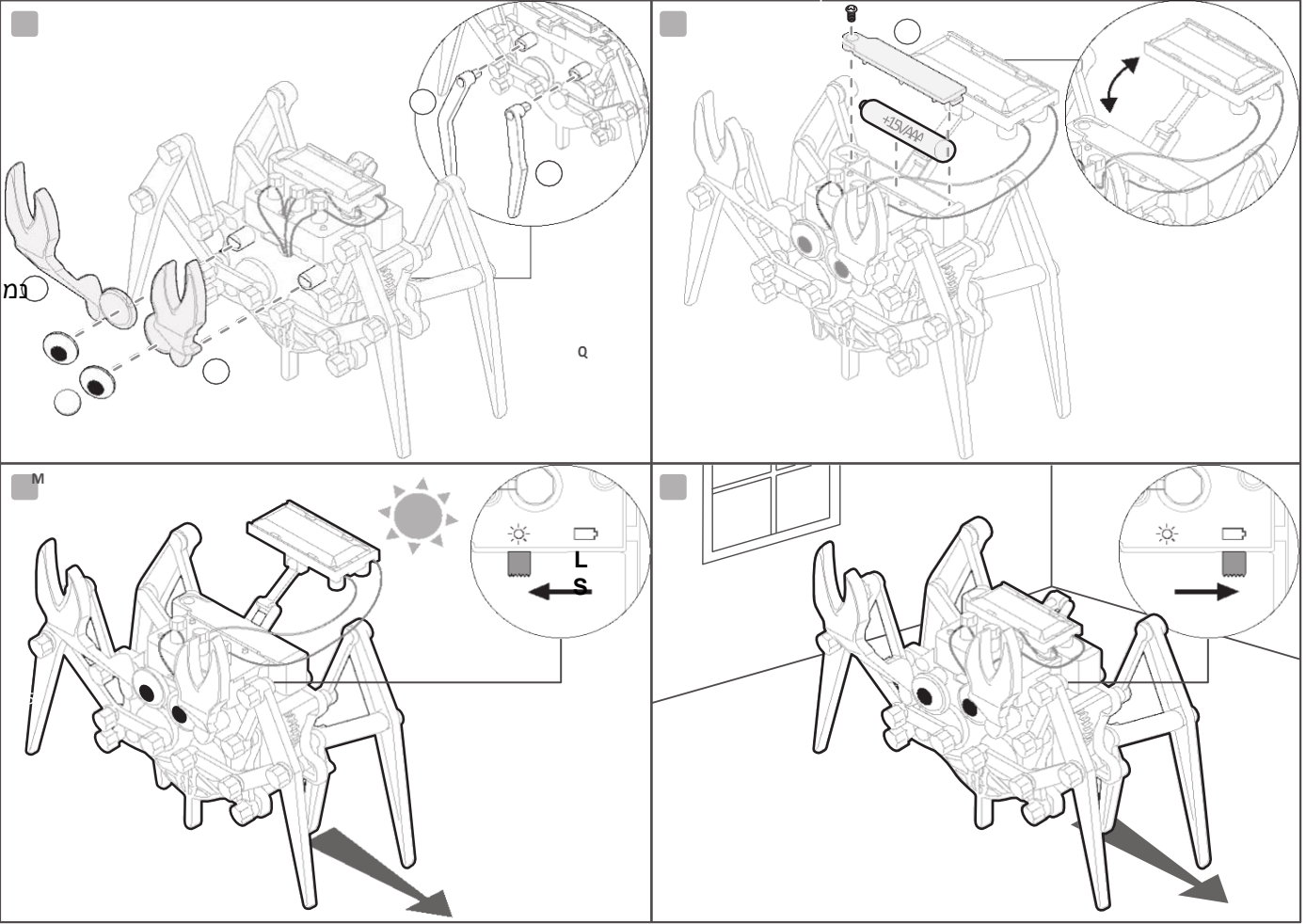
ליה טויס 4M3448

FR. Veuillez scanner le code QR pour afficher les instructions multilingues pour ce kit. DE. Bitte scanne den QR-Code, um die mehrsprachige Anleitung für dieses Set anzusehen. NL. Scan de QR-code om de instructies voor deze set in verschillende talen te bekijken. IT. Scansiona il codice QR per visualizzare le istruzioni multi-lingue per questo kit. ES. Escanee el código QR para ver instrucciones en varios idiomas para este kit. JA. QRコードをスキャンして、本キットの多言語説明書をご覧ください。

WARNING:
CHOKING HAZARD - Small parts.
Not for children under 3 years.

TO PARENTS: PLEASE READ THROUGH THESE INSTRUCTIONS BEFORE PROVIDING GUIDANCE TO YOUR CHILDREN.

מדע ירוק רובוט סרטן היברידי



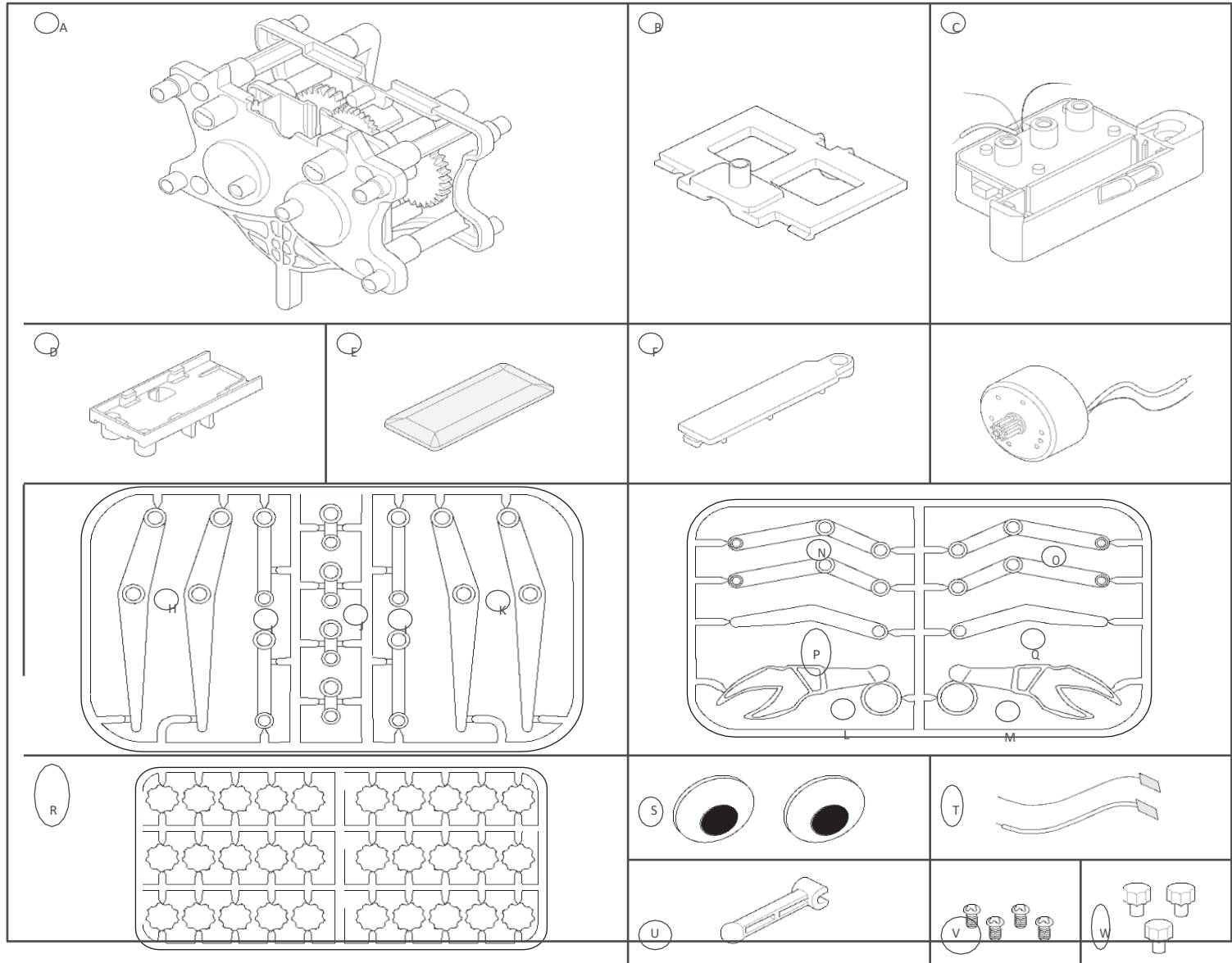
א. הוראות ביטחות

1. אנא קרא את כל ההוראות ושומר אותן מכיוון שהן מכילות מידע חשוב.
2. נדרש סיוע והשגחה של מבוגר.
3. ערכה זו מיועדת לילדים מגיל 5 ומעלה.
4. ערכה זו והמוצר המוגמר שלה מכילים חלקים קטנים העלולים לגרום לחנק אם נעשה בהם שימוש לרעה. יש להרחיק מהישג ידם של ילדים מתחת לגיל 3.
5. כדי למנוע קצרים אפשריים, לעולם אל תיגע במגעים בתוך מארז הסוללה עם מתכת כלשהי.
6. התקן סוללות רק לאחר הרכבת הערכה. נדרשת השגחה מבוגר.

ב. שימוש בסוללות

1. נדרשת סוללת AAA אחת של 1.5V (לא כלולה).
2. לקבלת התוצאות הטובות ביותר, השתמש תמיד בסוללה חדשה.
3. הקפד להכניס את הסוללה עם הקטבים הנכונים.
4. הסר את הסוללה מהערכה כאשר אינה בשימוש.
5. החלף מיד את הסוללה שהתרוקנה כדי למנוע נזק אפשרי לערכה.
6. יש להוציא סוללות נטענות מהערכה לפני הטעינה.
7. יש לטעון סוללות נטענות בהשגחה מבוגר.
8. ודא שמסופי האספקה במארז הסוללה אינם מקצרים.
9. אל תנסה לטעון סוללות שאינן נטענות.

ג. תוכן



13. הוסיפו את העין הנעה לכל אחד מהטפרים (חלקים M-L), ואז הוסיפו את הטפרים לקדמת הגוף. אז לחבר את הרגליים האחוריות (חלקים Q ו-P) לחלק האחורי של הגוף.
14. הפעלה: הכנס סוללת 1.5V AAA לתוך בית הסוללה, יש לוודא שהקצה השטוח של הסוללה מונח כנגד הקפיץ במחזיק. להוסיף את הכיסוי ולהדק בעזרת בורג. נדרשת השגחה של בוגר.
15. אם השמש זורחת, החלק את המתג למצב מופעל באמצעות אנרגיה סולארית וסובב את הפאנל הסולארי כך שיפנה לשמש. הרובוט יפעל באמצעות אנרגיה סולארית.
16. עבור לשימוש בסוללה באמצעות החלקת המתג סוללה שבו אור השמש אינו זמין. כאשר הרובוט אינו בשימוש, העבר את המתג למצב מופעל באמצעות אנרגיה סולארית כדי לכבות אותו.

ה. פתרון בעיות

- אם הסרטן אינו נע במצב מופעל באמצעות אנרגיה סולארית או במצב לילה:
 - בדוק שביצעת את החיבורים הנכונים של הבלוקים הטרמינליים (ראה סעיף ד', שלב 7).
 - בדוק שהמתכת החשופה כל החוטים במגע עם הטרמינלים.
 - אם ההילוכים זקוקים לשימון, אפשר להשתמש בשמן בישול או קרם כדי לסייע למערכת לפעול בצורה חלקה. חיוך בין גלגלי ההילוכים ישפיע על ביצועי המנוע.
- אם המנוע אינו פועל במצב מופעל באמצעות השמש:
 - ייתכן שאור השמש אינו חזק מספיק. התאימו את זווית הפאנל כך שיפנה ישירות לשמש. • בדוק שגלגלי השניים משומנים.
- אם המנוע אינו פועל במצב סוללה:
 - בדוק שהסוללות חדשות ומוצבות בצורה נכונה במקומן. • בוק שגלגלי השניים משומנים.
- ו. איך זה עובד**

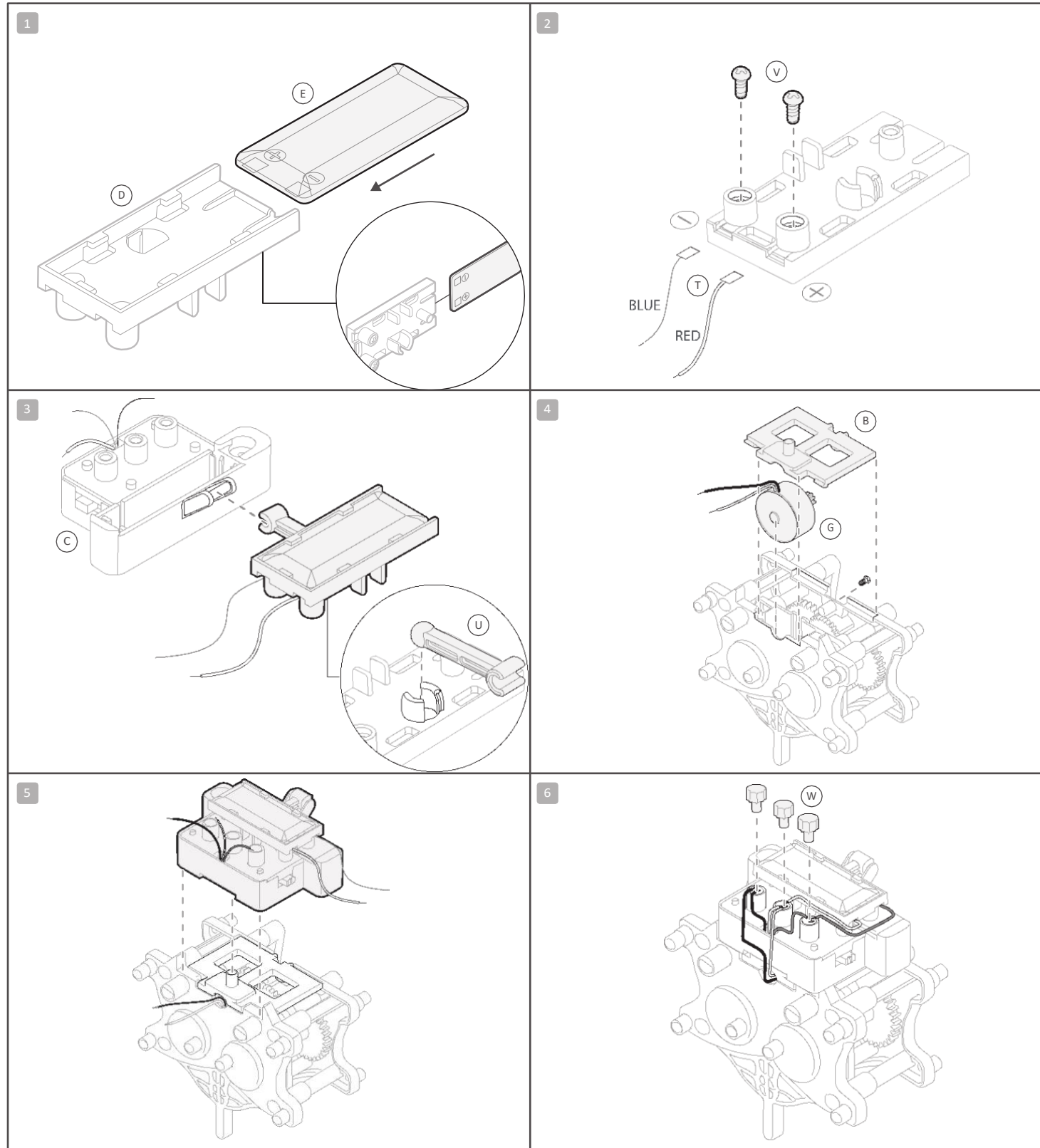
הפאנל הסולארי הופך אנרגיית אור מהשמש לחשמל. החשמל הסולארי או החשמל מן הסוללה, מניעים את המנוע. בתוך גוף הרובוט גלגלי שיניים מניעים את גוף הרובוט, באמצעות העברת הידית למצבים השונים ניתן לשלוט במהירות ההעברה בין המנוע לגלגלים, וכך להפחית את מהירות הסיבוב בין המנוע לגלגלים. מנגנוני הרגליים הופכים את סיבוב הגלגלים לתנועה מצד לצד של הרגליים מה שגורם לרובוט ללכת הצידה.

ז. עובדות משעשעות

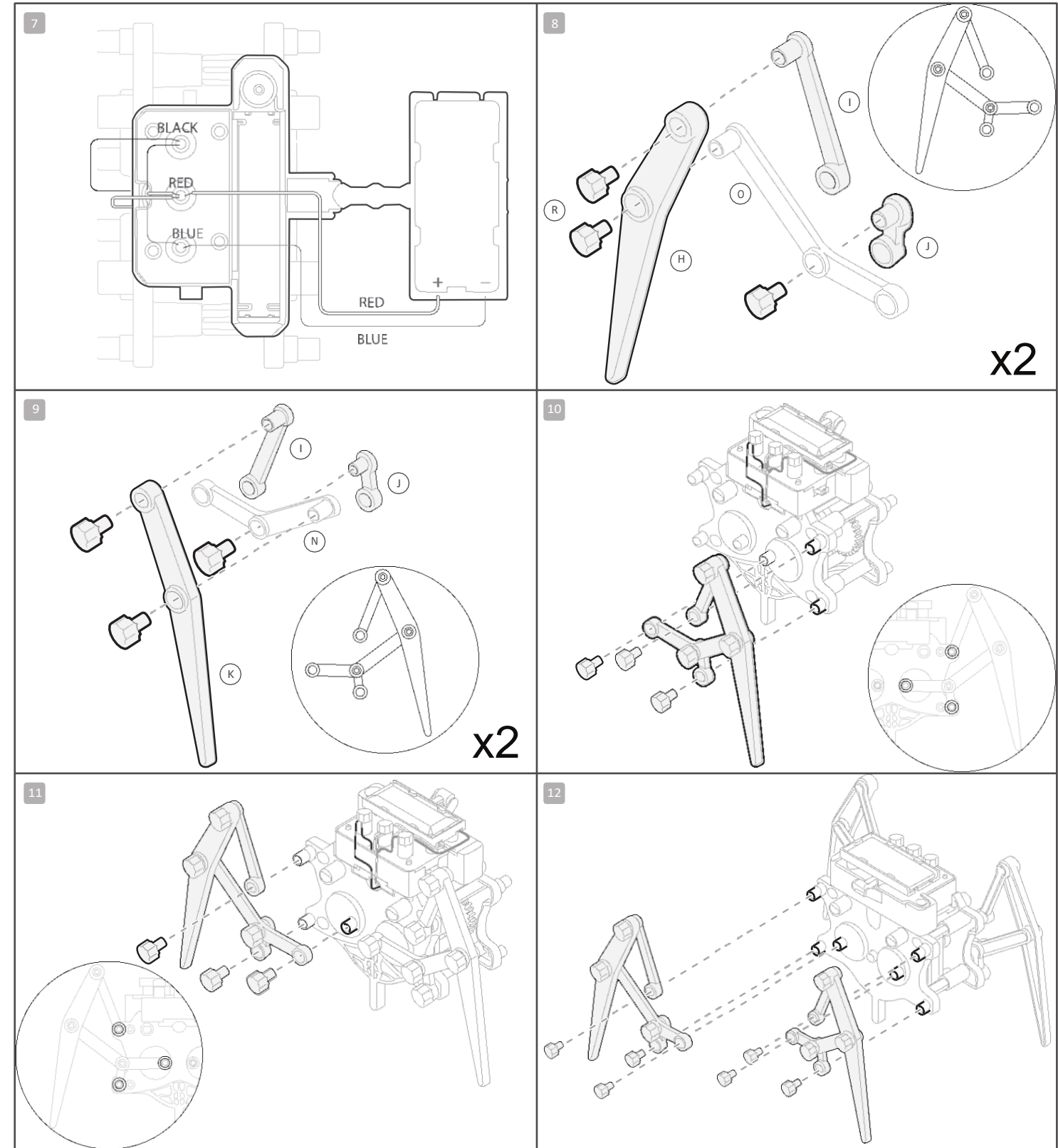
- המילה 'היברידי' פירושה עירוב של שתי צורות הנעה. הרובוט שלנו משתמש בתערובת של אנרגיה סולארית וכוח סוללה. מכונת היברידי משתמשת בשילוב של מנוע שריפה פנימית ומנוע המנוע בסוללה. • לטרטנים יש עשר רגליים. הזוג האחורי של הרגליים תוכנן לשחייה ולזוג הקדמי יש טפרים. כי הסרטן משתמש כדי לתפוס טרף. • סרטנים מהסוג הזה יכולים ללכת קדימה, אבל הם הכי אוהבים ללכת הצידה. • ירבוטים עם ארבע רגליים או יותר, כמו רובוט הסרטן ההיברידי, יציבים מאוד. כך שניתן להרים רגל אחת בכל פעם מבלי שהרובוט יפול.

חלק A: גוף הרובוט, חלק B: כיסוי מנוע, חלק C: מחזיק סוללה, חלק D: מחזיק פאנל סולארי, חלק E: פאנל סולארי, חלק F: כיסוי סוללה, חלק G: מנוע, חלק H: רגל ימין, חלק I: הצמדה ארוכה, חלק J: הצמדה קצרה, חלק K: רגל שמאל, חלק L: טופר שמאל, חלק M: טופר ימני, חלק N: הצמדה שמאלית, חלק O: הצמדה ימנית, חלק P: רגל אחורית שמאלית, חלק Q: רגל אחורית ימנית, חלק R: יתד, חלק S: עין נעה, חלק T: זוג חוטים, חלק U: 2, חלק V: בורג, חלק W: מסכה מסוף 3X. נדרשים גם אך לא כלולים בערכה: סוללת 1 x 1.5V AAA, וולט, מברג מוצלב קטן

D. הוראות



1. החלק את הפאנל הסולארי (חלק E) אל הפאנל הסולארי (חלק D). ודא שהחיבורים +/- בחלק התחתון של הפאנל הסולארי מתיישרים עם הסימונים על בבסיס כפי שמוצג.
2. הכנס את החוט האדום למסוף החיובי ואת חוט הכחול למסוף השלילי . אבטח למקום עם בורג (חלק V).
3. הצמידו את מחזיק הפאנל הסולארי למפרק העליון של זרוע התמיכה (חלק U). חבר את זרוע התמיכה למחזיק הסוללה (חלק C).
4. התקן את המנוע (חלק G) בגוף הרובוט (חלק A). הוסף את מכסה המנוע (חלק B) וחבר אותו באמצעות בורג.
5. החליקו את תא הסוללות לחלק העליון של הגוף.
6. הכנס את הקצוות של שני החוטים השחורים לתוך המסוף השמאלי וחבר אותם עם מכסה מסוף (חלק T). חזור על התהליך עם החוטים האדומים במסוף המרכזי ועם החוטים הכחולים במסוף הימני .



7. השווה את הרובוט שלך מול התרשים כדי לוודא שהחיבורים שלך נכונים.
8. הרכיבו רגל ימין כפי שמוצג. מחברים יחד רגל ימין (חלק H), הצמדה ימנית (חלק O), הצמדה ארוכה (חלק I) וקישור קצר (חלק J) . הוסף שלוש יתדות (חלק R) כדי לאבטח את המפרקים. חזור על השלבים כדי לעשות רגל נוספת עבור הגב.
9. הרכב את רגל שמאל כפי שמוצג. החליקו יחד את החלק השמאלי (חלק K), מחבר שמאלי (חלק N), מחבר ארוך ומחבר קצר. הוסף שלוש יתדות כדי לאבטח את המפרקים. חזור על שלבים אלו כדי לעשות רגל נוספת עבור הגב.
10. חבר את אחת הרגליים השמאליות שהרכבת לחלק הקדמי של גוף הרובוט ואבטח אותו עם שלוש יתדות.
11. חבר את אחת הרגליים הימניות שהרכבת לחלק הקדמי של גוף הרובוט ואבטח אותו עם שלוש יתדות.
12. חזור על שלבים 11 ו 12 כדי לחבר את שתי הרגליים הנוותרות לחלק האחורי של הגוף.